This Page Is Inserted by IFW Operations and is not a part of the Official Record

BEST AVAILABLE IMAGES

Defective images within this document are accurate representations of the original documents submitted by the applicant.

Defects in the images may include (but are not limited to):

- BLACK BORDERS
- TEXT CUT OFF AT TOP, BOTTOM OR SIDES
- FADED TEXT
- ILLEGIBLE TEXT
- SKEWED/SLANTED IMAGES
- COLORED PHOTOS
- BLACK OR VERY BLACK AND WHITE DARK PHOTOS
- GRAY SCALE DOCUMENTS

IMAGES ARE BEST AVAILABLE COPY.

As rescanning documents will not correct images, please do not report the images to the Image Problem Mailbox.

PATENT ABSTRACTS OF JAPAN

(11) Publication number: 02299148 A

(43) Date of publication of application: 11 . 12 . 90

(51) Int. CI

H01K 3/02 H01J 9/42

(21) Application number: 01120832

(22) Date of filing: 15 . 05 . 89

(71) Applicant:

MATSUSHITA ELECTRON CORP

(72) Inventor:

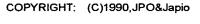
ASADA YASUTAKA FURUTA SHINOBU

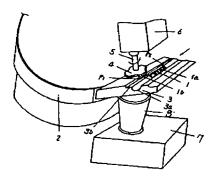
(54) AUTOMATIC SIZE CHECKING METHOD FOR FILAMENT COIL

(57) Abstract:

PURPOSE: To automatically select filament coils with stable quality by providing a semicircular groove storing a coil section on a jig and a step section with the allowable limit height adjacently to the groove, and providing a rotary gauge at the position with the allowable limit height on it.

CONSTITUTION: The coil section 1a of a filament coil 1 conveyed by a parts feeder 2 is stored in a semicircular groove 3a provided on a jig 3, and the leg section 1b or the coil 1 is positioned by a step section 3b with the allowable limit height via the fine vibration of the jig 3 inclined to the parts feeder 2 side. When the leg section 1b is not in the floating state or the leg floating height is within the preset range in the floating state, a rotary gauge 4 is not brought into contact with the leg section 1b, thus the filament 1 passes the rotary gauge 4 and is stored in a box 7 through a chute 8. When the leg section 1b is floated, the coil 1 is brought into contact with the rotary gauge 4 and hit down from the jig 3.





⑩特許出題公開

◎ 公開特許公報(A) 平2-299148

@Int.CL.5

識別記号

庁内整理番号

❷公開 平成2年(1990)12月11日

H 01 K 3/02 H 01 J 9/42 Z 2109-5C B 7525-5C

審査請求 未請求 請求項の数 1 (全4頁)

会発明の名称

フイラメントコイルの寸法自動検査方法

②特 顧 平1-120832

20出 類 平1(1989)5月15日

伊発明者 浅田

康高

大阪府門真市大字門真1006番地 松下電子工業株式会社内 大阪府門真市大字門真1006番地 松下電子工業株式会社内

@発明者 古 田 忍 **@**出願人 松下電子工業株式会社

大阪府門真市大字門真1006番地

四代 理 人 弁理士 栗野 重孝

外1名

明細書

1、発明の名称

フィラメントコイルの寸法自動検査方法

2、特許請求の範囲

3、発明の詳細な説明

産業上の利用分野

本発明はフィラメントコイルの寸法、特にその

足部の成形状態の良否を自動的に検査する方法に 関するものである。

従来の技術

電球等のフィラメントコイルとして、コイル部と、その両端から互いに反対方向へ延びて形成され、コイル軸に平行に致けられた両足部とを有するものが多用されている。

最後に、成形されたフィラメントコイル I について、外観、形状(曲がり)、足浮きの状態の良

否等の品質検査を目視で行ったり、ゲージを使用 したりして、良品を選別していた。

発明が解決しようとする課題

本発明は品質の安定したフィラメントコイルを 自動的に選別することのできるフィラメントコイ ルの寸法自動検査方法を提供するものである。

課題を解決するための手段

本発明のフィラメントコイルの寸法自動検査方法は、コイル部とこのコイル部の同語から互いに

ジが足部に当たり、回転ゲージを通過することが できず、怕具上から挺り移とされる。

実施例

以下、本発明の一実施例について図面を用いて説明する。

第1図において、フィラメントコイル1はパーツフィーダ2にで恰具3に次々と送られる。 治具3はフィラメントコイル1のコイル部1aの外径に合致させた半円形の#3aを有しており、さらにフィラメントコイル1の足部1bを位置であらし、かつ足部高さh」、h₂の許容限界の高さで撮3aに隣接して設けた設差部3bとを有している。 治具3は足部1bの方向を一定にするために、15°~20°の傾斜角度をもって、固定されている。

そして、所定の関係で切り欠きを有する円盤状の回転ゲージ4が段差部3bの許容限界の高さ(H)位置にこの段差部に臨んで設置されている(第2図参照)。回転ゲージ4は頼5を介してモータ6に連結されており、矢印方向に回転する。

作用

かかる構成によると、フィラメントコイルか良 品の場合、つまりその足部が足浮き状態になない ないか、または、なっていても足部に当たらない 範囲内にあれば、回転ゲージは足部に当たらない ので、治具上を移動するフィラメントコイルは回 転ゲージを連過する。一方、フィラメントコイル が不良品の場合、つまりその足部が足浮き状態に あり、足部高さが許容範囲外にあると、回転ゲー

治具3の側部下方には、良品のフィラメントコイルIを箱7内に収容するためのシュート8が設置されている。

いま、フィラメントコイル1をパーツフィーダ 2にて恰具3に移送する。そして、移送された フィラメントコイル1は抬具3の敵猛動により一 方向に移動する。ここで、フィラメントコイル1 が良品の場合、つまり足部1bが足浮き状態に なっていないか、または、なっていても足部高さ h」、h t か所定の範囲内にあれば、第2回にその 足部を実練で示すように、回転ゲージ4は足部1b に当たらないので、フィラメントコイル1は回転 ゲージ4を通過し、シュート8を通して箱7内に 収容される。一方、フィラメントコイル1が不良 品の場合、つまり足部1bが足浮き状態にあり、 · その足部高さh」, h * が範囲外にあると、第2図 にその足部を一点鎖線で示すように、回転ゲージ 4か一方の足部 lbの先額 Piか、または他方の 足部の折曲部Ptに当たり、このためこのフィラ メントコイルは治具3から扱り薄とされることと

なる。

以上のように、本発明実施例の方法によれば、 フィラメントコイル1の足部1bの足浮き状態の 艮否を自動的に検査することができるので、良品 の選系の確度を高めることができる。

次に、本発明の効果を確認した実験例について説明する。

従来の目視およびゲージによる寸法検査方法 と、本発明の寸法検査方法で、第3図(A),(B) に示すような構成のフィラメントコイルを各10 00個良品と料定して選別し、これら2000に につき測定器を用いて各々の足部高さを制定した ところ、従来方法では1000個中10個規 は1000個中1個も規格外のものは含まれてい は1000個中1個も規格外のものは含まれてい なかった。このように、本発明の寸法自動検 法 が認められた。

発明の効果

以上説明したように、本発明によれば、フィラ

メントコイルの足部寸法、角度の検査特度を従来 に比して大幅に向上することができ、その結果ラ ンプ製造工程での形状、寸法を安定させ、ランプ 請特性のばらつきの少ないものを得ることができ る。また、フィラメントコイルの検査が自動化で き、ランプコストの低減も可能となる。

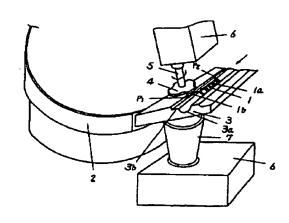
4、図面の簡単な説明

第1 図は本発明の方法を実施するための終世の一例を示す料視図、第2 図は同装置によるフィメントコイルの足部の足俘き状態の検査を説明するための図、第3 図(A).(B)はフイメントコイルの正面図および平面図である。

1 ……フィラメントコイル、1 a ……コイル 部、1 b ……足部、2 ……パーツフィーグ、3 … … 治具、3 a ……排、3 b ……及差部、4 ……回 転ゲージ。

代理人の氏名 弁理士 栗野 重孝 ほかし名

幕 1 図



第一 37

H٠

子 照 - 37

